

EK-X Dane Techniczne

Wózek do kompletacji pionowej

EK-X 10

EK-X/Li-Ion



EK-X 10 Wózek do kompletacji pionowej

Nowy wymiar kompletacji zamówień

Ten arkusz danych technicznych zgodnych z wytycznymi Związku Inżynierów Niemieckich (VDI) 2198 określa tylko wartości techniczne wybranych wariantów wyposażenia.



Oznakowanie				STILL	STILL	STILL
1.1	Producent					
1.2	Typoszereg			EK-X 10 pojedynczy maszt bez dodatkowego podnoszenia	EK-X 10 pojedynczy maszt z dodatkowym podnoszeniem	EK-X 10 maszt teleskopowy
1.3	Napęd			Elektryczny 24 V	Elektryczny 24 V	Elektryczny 24 V
1.4	Obsługa			Stojąc/kompletując	Stojąc/kompletując	Stojąc/kompletując
1.5	Nośność/ładunek	Q	kg	1000	1000	1000
1.6	Środek ciężkości ładunku	c	mm	400	400	400
1.8	Odległość grzbietu widel do osi koła	x	mm	180	180	180
1.9	Rozstaw osi kół	y	mm	1270	1260	1415
2.1	Masa własna (wraz z akumulatorem)		kg	1564	2069	2711
2.2	Nacisk na oś, z ładunkiem od strony napędu/od strony ładunku		kg	536/2028	688/2381	1050/2661
2.3	Nacisk na oś, bez ładunku od strony napędu/od strony ładunku		kg	1006/558	1168/901	1479/1232
3.1	Ogumienie			Poliuretanowe	Poliuretanowe	Poliuretanowe
3.2	Rozmiar koła od strony napędu		mm	∅ 250 x 100	∅ 250 x 100	∅ 250 x 100
3.3	Rozmiar koła od strony ładunku		mm	∅ 125 x 105	∅ 125 x 105	∅ 150 x 100
3.5	Liczba kół (x = napędowe) od strony napędu/od strony ładunku			1x / 2	1x / 2	1x / 2
3.7	Rozstaw kół od strony ładunku	b ₁₁	mm	660	850	850
4.2	Wysokość maszt złożony	h ₁	mm	1620	2530	2900
4.4	Wysokość podnoszenia	h ₃	mm	1000	1910	4550
4.5	Wysokość maszt wysunięty	h ₄	mm	2395	4170	6810
4.7	Wysokość osłony operatora (kabiny)	h ₆	mm	-	2260	2260
4.8	Wysokość platformy	h ₇	mm	200	200	200
4.11	Dodatkowe uniesienie widel	h ₉	mm	-	800	800
4.14	Wysokość platformy	h ₁₂	mm	1200	2110	4750
4.14.1	Wysokość kompletacji (h ₁₂ + 1600 mm) uniesiona	h ₂₈	mm	2800	3710	6350
4.15	Wysokość widel opuszczone	h ₁₃	mm	65	65	65
4.19	Długość całkowita	l ₁	mm	2465	2475	2630
4.20	Długość łącznie z grzbietem widel	l ₂	mm	1665	1675	1830
4.21	Szerokość całkowita	b ₁ /b ₂	mm	790/790	980/980	980/980
4.22	Wymiary widel	s/e/l	mm	60/120/800	60/120/800	60/120/800
4.23	Karetka widel ISO 2328, klasa/typ A, B			Widły spawane	Widły spawane	Widły spawane
4.24	Szerokość karetki widel	b ₃	mm	-	740	740
4.25	Rozstaw zewnętrzny widel	b ₅	mm	560	640	640
4.27	Rozstaw rolek prowadzących	b ₆	mm	-	1375	1375
4.31	Prześwit dolny, z ładunkiem, pod masztem	m ₁	mm	40	40	38
4.32	Prześwit dolny, centralnie między osiami	m ₂	mm	40	40	38
4.34.1	Szerokość korytarza roboczego dla palety 1200 x 800 wzdłużnie	A _{st}	mm	3122	-	-
4.34.2	Szerokość korytarza roboczego dla palety 1200 x 800 poprzecznie	A _{st}	mm	2834	1380	1380
4.35	Promień skrętu	W _a	mm	1485	1495	1650
4.42	Szerokość korytarza przy zawracaniu, min.	A _w	mm	2834	2844	2999
4.45	Wysokość wnętrza kabiny operatora		mm	-	2000	2000
5.1	Prędkość jazdy z ładunkiem/bez ładunku		km/h	9,0/9,0	10,0/10,0	10,0/10,0
5.2	Prędkość podnoszenia z ładunkiem/bez ładunku		m/s	0,15/0,19	0,18/0,25	0,22/0,31
5.3	Prędkość opuszczania z ładunkiem/bez ładunku		m/s	0,30/0,24	0,30/0,24	0,30/0,24
5.9	Przyspieszenie (na 10 m) z ładunkiem/bez ładunku		s	7/7	7/7	7/7
5.10	Hamulec eksploatacyjny			Regeneracyjny	Regeneracyjny	Regeneracyjny
6.1	Silnik napędowy moc S2 60 min		kW	3,0	3,0	3,0
6.2	Silnik układu podnoszenia moc S3 15%		kW	3,2 ¹	4,0	7,6
6.3	Akumulator według DIN 43535			3PzS 420/B	4PzS 560/B	4PzS 560/B
6.4	Napięcie akumulatora K _s		V/Ah	24/420	24/560	24/560
6.5	Masa baterii (zależnie od producenta ±5%)		kg	385	502	502
10.7	Poziom hałasu na wysokości uszu operatora		dB(A)	61	63	69
Pozostałe	Oferujemy możliwość obliczenia parametrów technicznych wózka z indywidualnie dobranym wyposażeniem przy użyciu oprogramowania narzędziowego VNAP. Obliczone profile prędkości jazdy są oparte na naszych kryteriach dotyczących warunków podłoża. Zastrzega się prawo wprowadzania zmian bez uprzedniego powiadomienia. Wartości mogą różnić się o ±10%.					

¹ S3 = 10%

EK-X 10 Wózek do kompletacji pionowej Maszty

EK-X 10 Maszt pojedynczy Bez dodatkowego podnoszenia	Wysokość maszty w stanie złożonym	h_1	mm	1.620	2.120	2.530
	Całkowita wysokość podnoszenia od podłoża	$h_{25} (h_3 + h_9 + h_{13})$	mm	1.065	1.565	1.975
	Całkowita wysokość podnoszenia	$h_{24} (h_3 + h_9)$	mm	1.000	1.500	1.910
	Nominalny skok	h_3	mm	1.000	1.500	1.910
	Wysokość opuszczonych wideł	h_{13}	mm	65	65	65
	Dodatkowe podnoszenie	h_9	mm	0	0	0
	Wysokość podniesionej platformy	$h_{12} (h_3 + h_7)$	mm	1.200	1.700	2.110
	Wysokość kompletacji	$h_{28} (h_{12} + 1600)$	mm	2.800	3.300	3.710
Wysokość maszty w stanie wysuniętym ¹	h_4	mm	2.395	3.760	4.170	
EK-X 10 maszt pojedynczy z dodatkowym podnoszeniem	Wysokość maszty w stanie złożonym	h_1	mm	1.620	2.120	2.530
	Całkowita wysokość podnoszenia od podłoża	$h_{25} (h_3 + h_9 + h_{13})$	mm	1.865	2.365	2.775
	Całkowita wysokość podnoszenia	$h_{24} (h_3 + h_9)$	mm	1.800	2.300	2.710
	Nominalny skok	h_3	mm	1.000	1.500	1.910
	Wysokość opuszczonych wideł	h_{13}	mm	65	65	65
	Dodatkowe podnoszenie	h_9	mm	800	800	800
	Wysokość podniesionej platformy	$h_{12} (h_3 + h_7)$	mm	1.200	1.700	2.110
	Wysokość kompletacji	$h_{28} (h_{12} + 1600)$	mm	2.800	3.300	3.710
Wysokość maszty w stanie wysuniętym ¹	h_4	mm	2.395	3.760	4.170	
EK-X 10 maszt teleskopowy bez dodatkowego podnoszenia	Wysokość maszty w stanie złożonym	h_1	mm	2.400	2.900	
	Całkowita wysokość podnoszenia od podłoża	$h_{25} (h_3 + h_9 + h_{13})$	mm	3.615	4.615	
	Całkowita wysokość podnoszenia	$h_{24} (h_3 + h_9)$	mm	3.550	4.550	
	Nominalny skok	h_3	mm	3.550	4.550	
	Wysokość opuszczonych wideł	h_{13}	mm	65	65	
	Dodatkowe podnoszenie	h_9	mm	0	0	
	Wysokość podniesionej platformy	$h_{12} (h_3 + h_7)$	mm	3.750	4.750	
	Wysokość kompletacji	$h_{28} (h_{12} + 1600)$	mm	5.350	6.350	
Wysokość maszty w stanie wysuniętym ¹	h_4	mm	5.810	6.810		
EK-X 10 maszt teleskopowy z dodatkowym podnoszeniem	Wysokość maszty w stanie złożonym	h_1	mm	2.400	2.900	
	Całkowita wysokość podnoszenia od podłoża	$h_{25} (h_3 + h_9 + h_{13})$	mm	4.415	5.415	
	Całkowita wysokość podnoszenia	$h_{24} (h_3 + h_9)$	mm	4.350	5.350	
	Nominalny skok	h_3	mm	3.550	4.550	
	Wysokość opuszczonych wideł	h_{13}	mm	65	65	
	Dodatkowe podnoszenie	h_9	mm	800	800	
	Wysokość podniesionej platformy	$h_{12} (h_3 + h_7)$	mm	3.750	4.750	
	Wysokość kompletacji	$h_{28} (h_{12} + 1600)$	mm	5.350	6.350	
Wysokość maszty w stanie wysuniętym ¹	h_4	mm	5.810	6.810		

¹ Wymiary h_4 odnoszą się do kabin z dachem ochronnym na wysokości 2000 mm

Zdjęcia detali



Bezpieczne i szybkie manewrowanie dzięki doskonałej widoczności przez maszt



Idealne warunki pracy dzięki elastycznym opcjom mocowania dodatkowego osprzętu

EK-X 10 Wózek do kompletacji pionowej
Zdjęcia detali



Bezpieczna obsługa oburącz mechanizmu dodatkowego podnoszenia



Większe bezpieczeństwo w magazynie dzięki opcji STILL Safety Light



Personalizowane opcje dostępu do wózka



Podkładka pod kolana przy balustradzie do kompletacji



Obsługa kabiny operatora z obu stron



Indywidualne opcje wyposażenia



Łatwa wymiana akumulatora i jego bezpieczne umiejscowienie

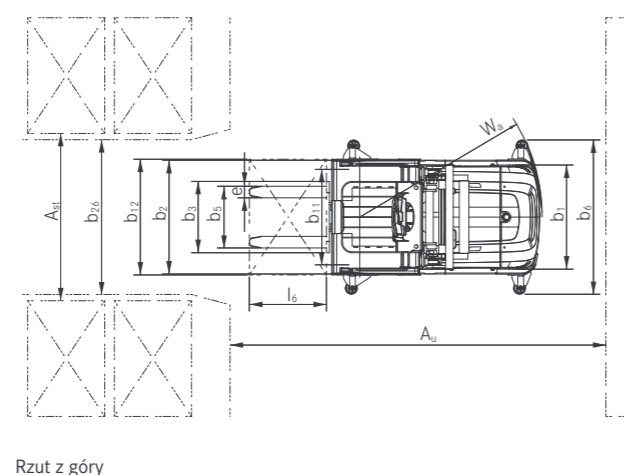


Otwieranie i zamykanie pokrywy akumulatora bez użycia narzędzi

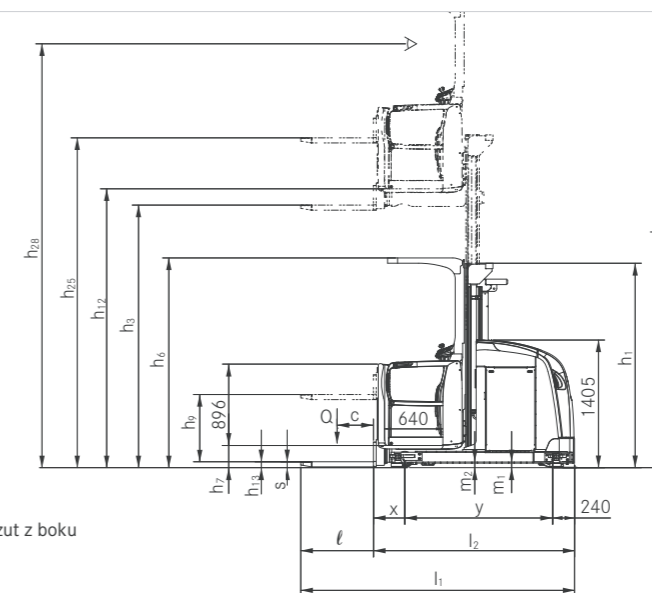


		STILL	STILL	STILL	STILL	
Oznakowanie	1.1	Producent				
	1.2	Typszereg	EK-X maszt teleskopowy	EK-X maszt triplex	EK-X/Li-Ion maszt teleskopowy	
	1.3	Napęd	Elektryczny 24 V	Elektryczny 24 V	Elektryczny 48 V	
	1.4	Obsługa	Platforma/kompletacja	Platforma/kompletacja	Platforma/kompletacja	
	1.5	Nośność/ładunek	Q	kg 1000	1000	1200
	1.6	Środek ciężkości ładunku	c	mm 400	400	400
	1.8	Odległość grzbietu wideł do osi koła	x	mm 345	405	345
	1.9	Rozstaw osi kół	y	mm 1487	1595	1520
	2.1	Masa własna (wraz z akumulatorem)		kg 2887	3688	2948
Masy	2.2	Nacisk na oś, z ładunkiem	od strony napędu/od strony ładunku	kg 1094/2793	1502/3186	1027/3121
	2.3	Nacisk na oś, bez ładunku	od strony napędu/od strony ładunku	kg 1636/1250	2062/1627	1664/1283
Koła/Podwozie	3.1	Ogumienie		Poliuretanowe	Poliuretanowe	Poliuretanowe
	3.2	Wymiar koła	od strony napędu	mm \varnothing 360 x 130	\varnothing 360 x 130	\varnothing 360 x 130
	3.3	Wymiar koła	od strony ładunku	mm \varnothing 180 x 156	\varnothing 180 x 156	\varnothing 180 x 156
	3.5	Liczba kół (x = napędowe)	od strony napędu/od strony ładunku	1x / 2	1x / 2	1x / 2
	3.7	Rozstaw kół	od strony ładunku	b ₁₁	mm 700	1000
Wymiary podstawowe	4.2	Wysokość	maszt złożony	h ₁	mm 2250	2250
	4.3	Wolny skok		h ₂	mm -	1600
	4.4	Wysokość podnoszenia		h ₃	mm 2825	4410
	4.5	Wysokość	maszt wysunięty	h ₄	mm 5315	6900
	4.7	Wysokość osłony operatora (kabiny)		h ₆	mm 2490	2490
	4.8	Wysokość platformy		h ₇	mm 240	240
	4.11	Dodatkowe podnoszenie		h ₉	mm 740	740
	4.14	Wysokość platformy	podniesiona	h ₁₂	mm 3065	4650
	4.14.1	Wysokość kompletacji (h ₁₂ + 1600 mm)	podniesiona	h ₂₈	mm 4665	6250
	4.15	Wysokość	opuszczona	h ₁₃	mm 65	65
	4.19	Długość całkowita		l ₁	mm 3277	3126
	4.20	Długość łącznie z grzbietem wideł		l ₂	mm 2077	2326
	4.21	Szerokość całkowita		b ₁ /b ₂	mm 880/880	1180/1180
	4.22	Wymiary wideł		s/e/l	mm 55/120/1200	55/120/800
	4.23	Karetka wideł ISO 2328, klasa/typ A, B			Widły spawane	Widły spawane
	4.24	Szerokość karetki wideł		b ₃	mm 660	740
	4.25	Rozstaw zewnętrzny wideł		b ₅	mm 560	640
	4.27	Rozstaw rolek prowadzących		b ₆	mm 1155	1375
	4.31	Prześwit dolny, z ładunkiem, pod masztem		m ₁	mm 50	50
4.32	Prześwit dolny, centralnie między osiami		m ₂	mm 50	50	
4.34.1	Szerokość korytarza roboczego dla palety 1200 x 800 wzdłużnie		A _{st}	mm 1160	-	
4.34.2	Szerokość korytarza roboczego dla palety 1200 x 800 poprzecznie		A _{st}	mm -	1380	
4.35	Promień skrętu		W _s	mm 1732	2040	
4.42	Szerokość korytarza przy zawracaniu, min.		A _u	mm 3528	3586	
4.44	Szerokość wejścia do kabiny operatora			mm 640	640	
4.45	Wysokość wewnętrzna kabiny operatora w świetle			mm 2200	2200	
Osiągi	5.1	Prędkość jazdy	z ładunkiem/bez ładunku	km/h 10,0/10,0	10,0/10,0	11,0/11,0
	5.2	Prędkość podnoszenia	z ładunkiem/bez ładunku	m/s 0,23/0,30	0,20/0,30	0,32/0,40
	5.3	Prędkość opuszczania	z ładunkiem/bez ładunku	m/s 0,28/0,28	0,28/0,28	0,35/0,35
	5.9	Przyspieszenie (na 10 m)	z ładunkiem/bez ładunku	s 7/7	7/7	6/6
	5.10	Hamulec eksploatacyjny			Regeneracyjny	Regeneracyjny
	Silnik elektryczny	6.1	Silnik napędowy moc S2 60 min		kW 4,0	4,0
6.2		Silnik układu podnoszenia moc S3 15%		kW 7,6	7,6	13
6.3		Akumulator według DIN 43535			6 EPzS 840/A	8 EPzS 1120/A
6.4		Napięcie akumulatora/pojemność znamionowa K _s		V/Ah 24/840	24/1120	3 EPzS 420/A
6.5		Masa akumulatora (zależnie od producenta ±5%)		kg 687	883	48/420 Li-Ion 48/813
Pozostałe	10.7	Poziom hałas na wysokości uszu operatora		dB(A) 61	61	61

Oferujemy możliwość obliczenia parametrów technicznych wózka z indywidualnie dobranym wyposażeniem przy użyciu oprogramowania narzędziowego VNAP. Obliczone profile prędkości jazdy są oparte na naszych kryteriach dotyczących warunków podłoża. Zastrzega się prawo wprowadzania zmian bez uprzedniego powiadomienia. Wartości mogą różnić się o ±10%.



Rzut z góry



Rzut z boku

EK-X Wózek do kompletacji pionowej Maszty

EK-X maszt teleskopowy z dodatkowym podnoszeniem	Wysokość maszty złożonego	h_1	mm	2.250	2.450	2.900	3.400	3.900	4.400	4.900	5.400
	Całkowita wysokość podnoszenia od podłoża	$h_{25} (h_3 + h_9 + h_{13})$	mm	3.625	4.025	4.925	5.925	6.525	7.525	8.525	9.325
	Całkowita wysokość podnoszenia	$h_{24} (h_3 + h_9)$	mm	3.565	3.965	4.865	5.865	6.465	7.465	8.465	9.265
	Nominalny skok	h_3	mm	2.825	3.225	4.125	5.125	5.725	6.725	7.725	8.525
	Wysokość opuszczonych wideł	h_{13}	mm	60	60	60	60	60	60	60	60
	Dodatkowe podnoszenie	h_9	mm	740	740	740	740	740	740	740	740
	Wysokość podniesionej platformy	$h_{12} (h_3 + h_7)$	mm	3.065	3.465	4.365	5.365	5.965	6.965	7.965	8.765
	Wysokość kompletacji	$h_{28} (h_{12} + 1600)$	mm	4.665	5.065	5.965	6.965	7.565	8.565	9.565	10.365
	Wysokość maszty w stanie wysuniętym ¹	h_4	mm	5.115	5.515	6.415	7.415	8.015	9.015	10.015	10.815
EK-X maszt Triplex z dodatkowym podnoszeniem	Wysokość maszty złożonego	h_1	mm	2.250	2.450	2.900	3.400	3.900	4.500		
	Całkowita wysokość podnoszenia od podłoża	$h_{25} (h_3 + h_9 + h_{13})$	mm	5.210	5.810	7.160	7.960	9.460	10.960		
	Całkowita wysokość podnoszenia	$h_{24} (h_3 + h_9)$	mm	5.150	5.750	7.100	7.900	9.400	10.900		
	Nominalny skok	h_3	mm	4.410	5.010	6.360	7.160	8.660	10.160		
	Wolny skok	h_2	mm	1.600	1.800	2.250	2.750	3.250	3.850		
	Wysokość opuszczonych wideł	h_{13}	mm	60	60	60	60	60	60		
	Dodatkowe podnoszenie	h_9	mm	740	740	740	740	740	740		
	Wysokość podniesionej platformy	$h_{12} (h_3 + h_7)$	mm	4.650	5.250	6.600	7.400	8.900	10.400		
	Wysokość kompletacji	$h_{28} (h_{12} + 1600)$	mm	6.250	6.850	8.200	9.000	10.500	12.000		
	Wysokość maszty w stanie wysuniętym ¹	h_4	mm	6.700	7.300	8.650	9.450	10.950	12.450		

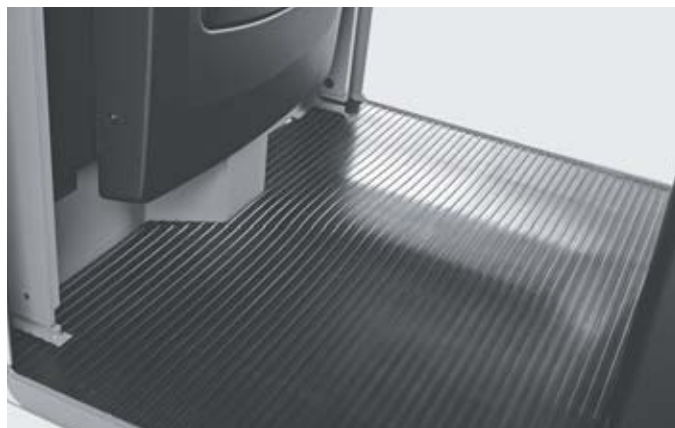
¹ Wymiary h_4 odnoszą się do kabin z dachem ochronnym na wysokości 2.000 mm. Inne wysokości całkowite maszty na zamówienie.



EK-X Wózek do kompletacji pionowej
Zdjęcia detali



Przestronne miejsce pracy operatora



Amortyzowana podłoga ze zintegrowanym przełącznikiem jazdy



Rozkładana rampa do ergonomicznej kompletacji towarów nawet na końcu palety



Optymalne wykorzystanie pojazdu dzięki obsłudze po stronie napędu i po stronie ładunku



Maksymalna możliwa przestrzeń do kompletacji dzięki palecie do wchodzenia



Łatwy i bezpieczny dostęp do palety przez otwieraną barierkę

EK-X Wózek do kompletacji pionowej Nowy wymiar kompletacji zamówień

Optymalne wykorzystanie miejsca magazynowego:
wysokość kompletacji do 12 metrów

Maksymalna swoboda ruchów dzięki dużej i przestronnej kabynie

Optymalne dostosowanie do każdego magazynu: rozwiązania na miarę dzięki modułowej budowie



Prawdziwy król wąskich korytarzy magazynowych: wózek do pionowej kompletacji zamówień EK-X ustanawia nowe standardy w odniesieniu do wydajności, wysokości podnoszenia, udźwigu resztkowego, funkcjonalności i ergonomii.

EK-X oferuje nowy wymiar efektywnego przeładunku towarów dzięki prędkościom jazdy do 13 km/h oraz prędkościom podnoszenia do 0,4 m/s. Dzięki systemowi OPTISPEED ten kompaktowy wózek magazynowy może przemieszczać się podczas pracy z maksymalnymi

możliwymi prędkościami roboczymi, bez pogarszania bezpieczeństwa jazdy. Wózek zapewnia doskonałą widoczność otoczenia jak również imponującą, maksymalną wysokość kompletacji towarów wynoszącą 12 metrów oraz przestronną, amortyzującą wstrząsy kabinę operatora. Jednym słowem EK-X to najszybszy sposób na uzyskanie najbardziej efektywnej i przyjaznej dla operatora kompletacji zamówień w magazynie. Ponadto modułowy system pozwala optymalnie dostosować budowę EK-X do potrzeb dowolnego magazynu.

Bogate wyposażenie

Moc

- Bezobsługowy silnik elektryczny, 24 V lub 48 V
- Efektywny przeładunek towarów dzięki wysokim prędkościom jazdy oraz podnoszenia (13 km/h i 0,4 m/s)
- Wybór akumulatorów o pojemnościach do 1240 Ah (dla 24 V) lub 930 Ah (dla 48 V) zapewnia wystarczającą ilość energii dla pracy wielozmianowej
- Efektywna kompletacja dzięki mocnemu podnośnikowi dodatkowemu
- Pełna dostępność: bateria Li-Ion może zmagazynować dużo energii i może być szybko i łatwo doładowana

Precyzja

- Bezstopniowa i precyzyjna kontrola prędkości podnoszenia dzięki zastosowaniu najnowocześniejszej technologii sterowania opartej na zaworach proporcjonalnych
- Optymalne prędkości jazdy dostosowane do aktualnie zmierzonej wysokości podnoszenia
- System OPTISPEED zapewnia maksymalne możliwe prędkości robocze dla masy przewożonych ładunków
- Łatwiejsza praca dzięki półautomatycznemu sterowaniu dojazdem wózka do regału z systemem OPTISPEED 4.0

Ergonomia

- Szeroki i nisko umieszczony stopień kabiny zapewnia łatwe i bezpieczne wsiadanie i wysiadanie z wózka
- Przestronna kabina kierowcy oferuje dużą swobodę ruchów podczas obsługi wózka
- Podłoga z amortyzowaniem wstrząsów i wyłącznikiem napędu zapewnia komfortową pracę
- Efektywna obsługa ładunków o różnych wielkościach dzięki niskim ściankom kabiny i niewielkiej odległości od platformy ładunkowej

- Opcjonalne wychylne barierki boczne zapewniają jeszcze łatwiejszy dostęp do ładunku
- Ergonomiczna praca dzięki intuicyjnemu pulpitemu roboczemu z opcjonalną regulacją wysokości
- Bogate wyposażenie opcjonalne kabiny operatora (np. uchwyty montażowe do terminali danych, opcjonalne schowki, podkładka pod dokumenty, gniazdko zasilające 12 V)

Bezpieczeństwo

- Bezpieczne manewrowanie ładunkiem w bardzo wąskich korytarzach magazynowych z mechanicznym lub indukcyjnym systemem prowadzenia wózka
- Trwałe i energooszczędne reflektory typu LED zapewniające optymalną widoczność
- Opcjonalny system OPTISAFE oferuje optymalne wsparcie podczas prowadzenia i obsługi wózka w potencjalnie niebezpiecznych miejscach w magazynie
- Bezpieczna obsługa dzięki oburęcznemu sterowaniu z wykorzystaniem technologii czujników
- Szybsze serwisowanie dzięki łatwemu dostępowi do elementów wymagających konserwacji

Odpowiedzialność za środowisko

- Wydłużony okres eksploatacji wózka oraz optymalne wykorzystanie zasobów dzięki odzyskowi energii podczas operacji hamowania i opuszczania
- Program optymalizacji zużycia energii Blue-Q pozwalający jednym przyciskiem uzyskać oszczędności energii nawet do 10%, bez pogarszania ogólnej wydajności
- Ponad 90 procent materiałów użytych do budowy nadaje się w pełni do recyklingu

EK-X Wózek do kompletacji pionowej

Warianty wyposażenia



		EK-X 10 b ₁ = 790 mm	EK-X 10 b ₁ = 980 mm	EK-X 24 V b ₁ = 880-1580 mm	EK-X 48 V b ₁ = 880-1580 mm
Fotel operatora	Amortyzowana podłoga operatora pozwalająca na uzyskanie maksymalnego komfortu na nierównym podłożu i na progach	●	●	●	●
	Zintegrowane schowki, uchwyt na napoje	●	●	●	●
	Wyświetlacz ciekłokrystaliczny wyświetlający stan wózka i wysokość podnoszenia	○	○	●	●
	Uchylna barierka ochronna optymalizująca bezpieczną kompletację	○	○	○	○
	Kabiny operatora o różnej szerokości	○	○	○	○
	Panel kontrolny po stronie masztu	●	●	●	●
	Panel kontrolny po stronie masztu lub po obu stronach	○	○	○	○
	Panel kontrolny o regulowanej wysokości	—	—	○	○
	Obsługa podnoszenia dodatkowego po obu stronach	○	○	○	○
	Wyścieślenie przedniej części kabiny na wysokości kolan ułatwiające kompletację	○	○	○	○
	Regulowane oparcie do pracy po stronie ładunku	○	○	○	○
	Wysokość zadaszenia ochronnego operatora 2000 mm	○	○	●	●
Wysokość zadaszenia ochronnego operatora 2200 mm	○	○	○	○	
Układ kierowniczy	Możliwość sterowania za pomocą kierownicy lub gałki sterującej	●	●	●	●
	System wspomagający zachowanie prawidłowego kierunku jazdy	●	●	●	●
	Całkowicie elektryczny układ kierowniczy 180°	●	●	●	●
Wyposażenie do podnoszenia	Maszt panoramiczny	—	—	●	●
	Maszt pojedynczy	○	○	—	—
	Maszt podwójny	○	○	○	○
	Potrójny maszt panoramiczny	—	—	○	○
	System tłumienia wysuwu masztu	—	—	●	●
	Podnoszenia dodatkowe	○	○	○	○
Układ hydrauliczny	Pompa hydrauliczna zoptymalizowana pod względem hałasu	●	●	●	●
	Technika zaworów proporcjonalnych do wyjątkowo precyzyjnych ruchów	●	●	●	●
	Możliwość indywidualnej parametryzacji funkcji hydraulicznych	●	●	●	●
	Odzyskiwanie energii podczas opuszczania	—	—	●	●
Napędy	Płynne, bezstopniowe przyspieszanie do prędkości maksymalnej	●	●	●	●
	Niewymagające konserwacji napędy układu jazdy, układu sterowania i podnoszenia	●	●	●	●
	Całkowicie obudowane komponenty, niepodatne na zabrudzenia i zakurzenie	●	●	●	●
	Zintegrowane czujniki prądu i temperatury monitorujące sprawność działania	●	●	●	●
Hamulec	Rekuperacyjny system hamulcowy	●	●	●	●
	Odzyskiwanie energii podczas hamowania	●	●	●	●
	Dodatkowy elektryczny hamulec koła podporowego	—	—	○	○
Akumulatory	Prowadnica rolkowa do bocznej wymiany akumulatora	○	○	○	○
	Wymiana akumulatora za pomocą wózka widłowego	—	—	○	○
	Wymiana akumulatora za pomocą dźwigu	○	○	—	—
	Komora na akumulator o pojemności od 360 Ah do 465 Ah	●	—	—	●
	Komora na akumulator o pojemności od 400 Ah do 500 Ah	—	○	—	—
	Komora na akumulator o pojemności od 480 Ah do 620 Ah	○	○	—	○
	Komora na akumulator o pojemności od 720 Ah do 930 Ah	—	○	●	○
	Komora na akumulator o pojemności od 720 Ah do 1240 Ah	—	—	○	○
	Bateria STILL Li-Ion 273 Ah	○	○	○	○
	Bateria STILL Li-Ion 813 Ah	○	○	○	○
Boczna osłona komory na akumulator	○	○	○	○	
Bezpieczeństwo i wydajność	FleetManager: autoryzacja dostępu, wykrywanie kolizji, raporty	○	○	○	○
	Przewodzenie szynowe z rolkami najazdowymi	○	○	○	○
	Indukcyjne prowadzenie wymuszone z automatycznym wyszukiwaniem przewodu	—	○	○	○
	OPTISPEED: regulacja prędkości zależna od wysokości podnoszenia i masy ładunku	—	—	○	○
	Bezkluczkowe uruchamianie przyciskiem za pomocą kodu PIN	○	○	○	○
	Lampka ostrzegawcza	○	○	●	●
	STILL Safety Light	○	○	○	○
	Reflektor roboczy	○	○	○	○
	Możliwość przyciemniania oświetlenia w kabinie	○	○	○	○
	Pokrycie zadaszenia ochronnego operatora wykonane z tworzywa sztucznego	○	○	○	○
	Redukcja prędkości w zakrętach w zależności od kąta skrętu	○	○	●	●
	Odcięcie możliwości podnoszenia i zatrzymanie opuszczania	○	○	○	○
	Odcięcie trybu jazdy	○	○	○	○
	Przygotowanie do PSA	—	○	○	○
	Wymuszone hamowanie na końcu ścieżki	—	○	○	○
	Pakiet mocy Heavy Duty – podnoszenie	○	○	○	○
	Pakiet mocy Heavy Duty – jazda	—	—	○	○
Bezdotykowa ochrona antykolizyjna na zadaszeniu ochronnym operatora	○	○	○	○	
Wersja antystatyczna	○	○	○	○	
Urządzenia dodatkowe	Widły o różnej długości	○	○	○	○
	Kartka widł typu FEM (z ręczną regulacją wideł)	○	○	○	○
	Przygotowanie pod terminal danych i drukarkę	○	○	○	○
	Wersja przeznaczona do chłodni	○	○	○	○
	Wentylator	○	○	○	○
	Drążek do zamocowania terminala, podkładka do pisania i inne akcesoria	○	○	○	○
	Przygotowanie pod montaż radia	○	○	○	○
Wyjście na paletę z zabezpieczeniem miejsca pracy operatora	○	○	○	○	
Gniazdo 12 V	○	○	○	○	
Prowadzenie wózka w trybie „pieszym“ do kompletacji z poziomu „0“	○	○	—	—	

Centrala
STILL Polska Sp. z o.o.
ul. Składowa 6, Żerniki
62-023 Gądki
Telefon: +48 61 668 61 00
Fax: +48 61 668 61 89

Oddział Katowice
ul. Akacyjowa 4
42-512 Psary
Telefon: +48 32 766 06 00
Fax: +48 32 766 06 01
info@still.pl

**Pozostałe informacje znajdują
Państwo na: www.still.pl**

Oddział Warszawa
ul. Puławska 506/508
02-884 Warszawa
Telefon: +48 22 314 85 00
Fax: +48 22 314 85 01

Oddział Gdańsk
ul. Astronomów 20
80-299 Gdańsk
Telefon: +48 58 785 60 00
Fax: +48 58 785 60 21

STILL posiada certyfikaty w następujących obszarach:
zarządzanie jakością,
bezpieczeństwo pracy, ochrona środowiska oraz zarządzanie energią.

